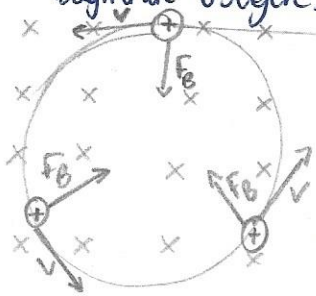


Hoofdstuk 24 - Magnetisme

12/10/2017

1. Kracht op duitje is $\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B} = qvB \sin \theta$

2. Een duitje dat met een snelheid in een magnetisch veld komt, zal een cirkelbeweging beginnen volgen. Als het duitje in het veld uit zonder snelheid zal er geen kracht op werken. ($\vec{F} = q \cdot 0 \times \vec{B} = 0$)



Eenmaal het duitje in het veld komt met een snelheid v , zal er kracht $\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B}$ erop inwerken die loodrecht is op de snelheid en het veld. Het effect kan je op de tekening hier naast zien.

Als de snelheid niet mooi loodrecht staat op het veld, zal het duitje een soort kromme pad afdrukken met dezelfde kracht onder die hoek. met een $\sin \theta$!!

$\Rightarrow$ gebruiken bij deze afleiding:

$$\Sigma F = m\ddot{a}_c \Rightarrow qvB \sin 90^\circ = m \cdot a \Rightarrow qvB = \frac{mv^2}{r} \Rightarrow r = \frac{mv}{qB}$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{v}{r} = \frac{qB}{m} \Rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega}$$

De hoeksnelheid kan men vinden mbr de snelheid: $\omega = \frac{v}{r} = \frac{qB}{m}$

De periode kan men nu ook simpel bepalen: $T = \frac{2\pi r}{v} = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi m}{qB} \Rightarrow f = \frac{qB}{2\pi m}$

3. Een geleider bestaat uit meerdere ladingen die bewegen $\Rightarrow N$.

We kunnen ook $N = nV$ gelijkstellen met n = ladingdragers per Volume. Volume is hier $V = AL$. en $I = nAqv_d$ dus $\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B}$

$$= nAL(q\vec{v} \times \vec{B}) \quad \text{of ook } \vec{F} = I \int_a^b d\vec{s} \times \vec{B} = I \vec{L} \times \vec{B}$$

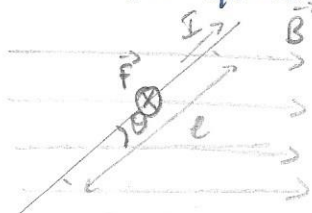
$\hookrightarrow$ dit is voor een geleider

Januari 2021 - Vraag 3

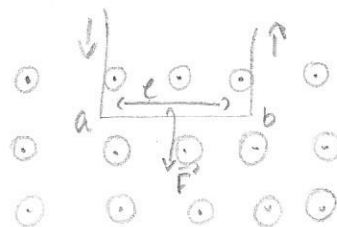
a) Het magnetisch veld kan gedefinieerd worden met behulp van de formule voor kracht op een stroomvoerende geleider ($\vec{F} = I\vec{L} \times \vec{B}$) of met kracht op een geladen duitje ($\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B}$).

Als je die formules omzet krijg je een definitie voor het magnetisch veld:

$$\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B} \Rightarrow F = qvB \sin \theta \quad (0-90^\circ) \Rightarrow B = \frac{F}{qv} \quad \text{of } d\vec{F} = I(d\vec{L} \times \vec{B})$$



$$\text{of } B = \frac{F}{IL}$$

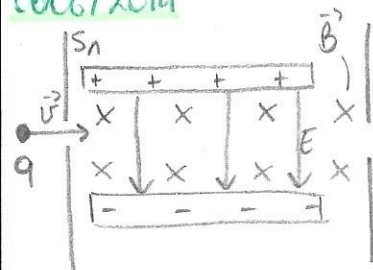


b) Men kan dan met kracht het steld van preces bepalen.

Het magnetisch veld kan dan gerond worden met een rijgekoorn stroom, een draad met gekende lengte en een rij aan te brengen kracht

c) een elektrisch veld werd gedefinieerd als $E = \frac{F}{q}$. Een kracht ~~ge~~ gedefinieerd door de bron van het veld. Een elektrisch veld is namelijk altijd gedefinieerd bij een positieve lading. Het magnetisch veld wordt opgewekt door bewegende lading en dat is exact wat men terugvindt bij $\vec{B} = \frac{\vec{F}}{q\vec{v}}$ en $B = \frac{F}{qv}$

CGCGI/2014

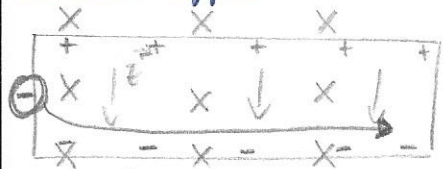


Deze snelheidsfilter zorgt ervoor dat ^{enkel} deeltjes uit deze veldom komen met de gekozen snelheid. Er werken (tussen S_1 en S_2) twee krachten op het geladen deeltje, namelijk de elektrische en de magnetische. S_1 en S_2 moeten in directe lijn zijn van mekaar. De partitels nu en te grote of te kleine snelheden zullen afbuigen, enkel die met nettokracht nul zullen erdoor geraken. $\Rightarrow \Sigma F = qvB - qE = 0 \Rightarrow qvB - qE \Rightarrow \boxed{v = \frac{E}{B}}$

Dit resultaat is onafhankelijk van het teken van de lading q .

11/06/2019 NM

Met Hall-effect.



Wanneer men een geleider vastzetten in een magnetisch veld, zal er een kracht $\vec{F}_B = I\vec{L} \times \vec{B}$ inwerken op de geleider.

Aangeren die niet kan bewegen, zullen de elektronen in de geleider bewegen waar door de onderkant negatief

geladen wordt en de bovenkant positief. Dit verschil zal een elektrisch veld induceren, namelijk het Hall-veld. Dit veld zal een kracht uitoefenen die tegengesteld is aan de magnetische kracht.

$$F_B = -e \vec{v}_d \times \vec{B} \Rightarrow \vec{F}_B = \vec{F}_H \approx E_H = v_d B \quad \text{met } v_d = \frac{I}{enA}$$

$$F_e = -e \vec{E}_H \Rightarrow \vec{F}_B = \vec{F}_H \approx E_H = v_d B \quad \text{met } v_d = \frac{I}{enA}$$

formularium

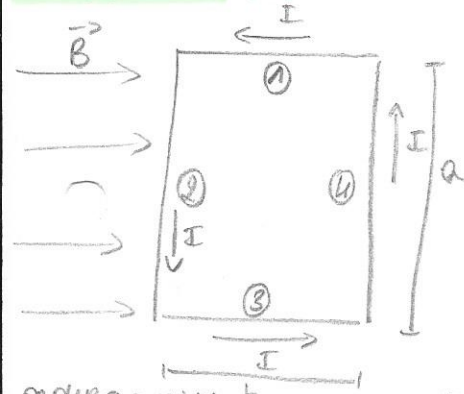
$$E_H = \Delta V_H = \vec{E}_H d = v_d B d \Rightarrow \boxed{\Delta V_H = \frac{I B d}{neA}}$$

$$\Delta V_H = v_d B d$$

① Je kan hiermee een onbekend magnetisch veld bepalen.

② Je kan bij halfgeleiders bepalen of het e^- zijn of gaten.

11/06/2017 NM



a) $\vec{F} = I\vec{L} \times \vec{B}$

Magnetische kracht op ① en ③: $F_{1,3} = 0$ want $L \parallel B$

op ② en ④: $F_{2,4} = ILB = Iab$: $L \perp B$

zin van de krachten zijn tegengesteld en even groot nettokracht is 0

b) Ja, de geleider heeft tegengestelde krachten op de uiteindes dus zal het systeem draaien.

c) de kracht zal niet veranderen, maar je krachtmoment wel.

d) initieel zal het krachtmoment het volgende zijn:

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F} = F_2 \frac{b}{2} + F_4 \frac{b}{2} = Iab \frac{b}{2} + Iab \frac{b}{2} = Iab B = IAB$$

met A de oppervlakte.

Op een later ogenblik, zal het krachtmoment wel afhangen van de hoek, zoals volgt:

$$F_1 = -F_3 \neq 0 \Rightarrow \text{maar krachtmomenten heffen elkaar op.}$$

$$F_2 = -F_4 \text{ en } F_{2,4} = Iab$$

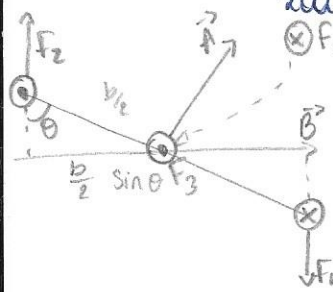
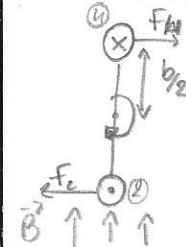
$$\tau = F_2 \frac{b}{2} \sin \theta + F_4 \frac{b}{2} \sin \theta = Iab B \sin \theta = IAB \sin \theta$$

$$\boxed{\vec{\tau} = I \vec{A} \times \vec{B}}$$

+ $\vec{A}$ uitleggen.

en $\vec{\tau} = I \vec{A}$

onderaanzicht b



Hoofdstuk 22

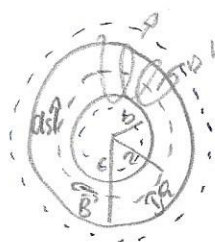
14/06/2017 VM @ wet van Ampere

De lijnintegraal van het magnetisch veld ($\vec{B} \cdot d\vec{l}$) langs een willekeurig gesloten pad is gelijk aan $\mu_0 I_{in}$, waarbij I_{in} de totale ingesloten stroom is, die vloeit door een oppervlak dat omvloten is door het pad.

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I_{in}$$

overal willekeurig

b)



Willekeurig pad

B is constant aan ds en is dus parallel: $\vec{B} \cdot d\vec{s} = B ds$
totale stroom over straal r is I_{in} .

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{s} = B \oint ds = B \cdot 2\pi r = \mu_0 N I \Rightarrow B = \frac{\mu_0 N I}{2\pi r}$$

$\hookrightarrow$ in torus.

Binnen torus (of buiten):

de nettostroom binnen een paden zal nul zijn (zie...)

$$\text{dus: } \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 N I = 0 \Rightarrow B(2\pi r) = 0 \Rightarrow B = 0$$

$$c) B = \frac{\mu_0 N I}{2\pi r}$$

$$\Rightarrow \lim_{r \rightarrow \infty} B = \lim_{r \rightarrow \infty} \frac{\mu_0 N I}{2\pi r} \Rightarrow \mu_0 n I \text{ met } n = \frac{N}{2\pi r}$$

$\hookrightarrow$ uitrekenen zodat rijden bijna recht zijn.

$2\pi r$ is hier de omtrek van de torus, dus kan dit vervangen worden door l aangezien het over de lengte van de spool gaat $\rightarrow$

$$B = \frac{\mu_0 N I}{l} \Rightarrow \mu_0 n I$$

30/01/2020

Wet van Biot-Savart

a) Als er voldoende symmetrie is om de wet van Ampere te gebruiken, heeft men een andere oplossing nodig. We kunnen de kracht op een magnetisch dipool tot infinitesimale elektrische stroom.

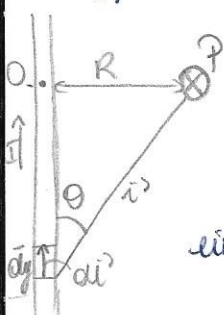
Experimenteel is gevonden dat:

- dB is loodrecht op ds en op r
- $|dB| \sim r^{-2}$
- $|dB| \sim ds$ en I doorheen ds
- $|dB| \sim \sin(\theta)$ met θ hoek tussen ds en r

$$\Rightarrow d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} I \frac{ds \times \vec{r}}{r^2}$$

b) Verschil met puntlading: $\mu_0 = \frac{1}{\epsilon_0}$, $k_e = \frac{1}{4\pi\epsilon_0}$ en het gaat hier over de stroom ipv de puntlading aangezien stroom zorgt voor veld.

c)



$$d\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{ds \times \vec{r}}{r^2}$$

$$\sin \frac{R}{r}$$

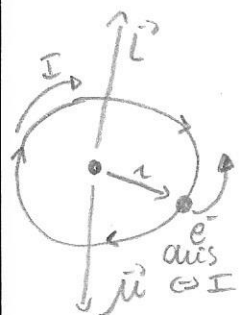
$$|d\vec{r} \times \vec{r}| = dy \sin \theta \Rightarrow d\vec{B} = (dB) \hat{k} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{dy \sin \theta}{r^2} \hat{k}$$

$$\Rightarrow d\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi R} \sin \theta d\theta \Rightarrow B = \frac{\mu_0 I}{4\pi R} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \sin \theta d\theta$$

$$\text{eindige draad: } \frac{\mu_0 I}{4\pi R} (\cos \theta_1 - \cos \theta_2) \quad \text{oneindige draad: } B = \frac{\mu_0 I}{2\pi R}$$

08/06/2016 magnetisme in materialen. → prof P Toledo.

Een atoom bestaat uit een kern met elektronen die daar rond bewegen. Als geladen is een elektron een cirkelbeweging volgt, zal deze bewegende lading een magnetisch veld opwekken. Deze beweging zorgt ook voor een magnetisch dipoolmoment.



We gaan ervan uit dat het elektron aan constante snelheid beweegt en altijd op afstand r van de kern ligt. De elektron zelf ligt op afstand $2\pi r$ af in een tijdsinterval T , dus is $v = \frac{2\pi r}{T}$. I is de stroom (= lading per tijd) en dus $I = \frac{e}{T}$. Als we $T = \frac{2\pi}{\omega}$ en $\omega = \frac{v}{r}$ gebruiken, krijgen we

$$I = \frac{e}{T} = \frac{e\omega}{2\pi} = \frac{ev}{2\pi r}.$$

dit kunnen we dan invullen voor het magnetisch dipoolmoment:

$$\mu = IA = \frac{ev}{2\pi r} A = \frac{ev}{2\pi r} \pi r^2 = \frac{1}{2} evr$$

Met het orbitaal impulsmoment: $L = m_e v r$, $\Rightarrow \mu = \left(\frac{e}{2m_e}\right) L$

Het impulsmoment is gekwantiseerd en is gelijk aan veelvouden van $\hbar$ (met $\hbar$ de constante van Planck).

De kleinste (niet-nul) waarde van dit moment is $\mu = \sqrt{2} \left(\frac{e}{2m_e}\right) \hbar$

Veel materialen zijn niet magnetisch omdat deze momenten willekeurig georiënteerd staan en het magnetisch effect dan eigenlijk nul is.

Kennelijk heeft een elektron ook spin, dat ook bij dit moment bijdraagt. De spin toont het draaien van dat elektron rond zijn eigen os.

$$\mu_{\text{spin}} = \frac{e\hbar}{2m_e} = \mu_B \text{ het Bohr magneton.}$$

Protonen en neutronen hebben een verwaarloosbare bijdrage.

Het totaal magnetisch moment is dus de vector som van de orbitale en intrinsieke magnetische momenten.

Magnetische toestand van een materiaal wordt beschreven door de magnetisatievector $\vec{M}$.
→ grootte = magnetisch moment per volume-eenheid.

etc
dus doe Toledo.

ijzer in spoel

↳ domineren ijzeren rich met
⇒ veld wordt sterker.

Hoofdstuk 29

12/06/2018 NH

① Bij een in de tijd variërend magnetisch veld wordt een spanning (emf) geïnduceerd in een gesloten kring. De geïnduceerde spanning in een circuit is gelijk aan minus de tijdsverandering van de magnetische flux door de kring.

$$\mathcal{E} = - \frac{d\Phi}{dt} \quad \text{met} \quad \Phi_B = \int \vec{B} \cdot d\vec{A}$$

er zal een spanning geïnduceerd worden als B of A verandert doorheen de tijd, als de hoek verandert of een combinatie van deze opties

Een geleider met snelheid $\vec{v}$ komt in een magnetisch veld binnen. In deze geleider zijn duitjes waar een kracht (magnetisch) op zal werken. Deze kracht is $\vec{F}_B = q\vec{v} \times \vec{B}$. Om het systeem in evenwicht te houden, zal er een elektrisch veld geïnduceerd worden om het evenwicht te bereiken met de elektrische kracht $F = qE$. Er zal dus een geïnduceerd potentiaalverschil ontstaan: $\Delta V = \mathcal{E} = vBl$ (over een geleider van lengte l)

Voer een geleider door een kring  zal dit stroom induceren.

De stroom zal volgens de wet van Lenz verpoeleerd worden (de richting).

② Om de stroom te bepalen in dit circuit, bepalen we eerst de emf, $\mathcal{E} = - \frac{d\Phi}{dt}$

$$\Phi_B = B l x \rightarrow \mathcal{E} = - \frac{d\Phi}{dt} = - \frac{(B l x)}{dt} = - B l v$$

De stroom is dan te vinden volgens de wet van Ohm $I = \frac{\mathcal{E}}{R} = \frac{B l v}{R}$

op dit systeem werkt een constante snelheid, er is geen versnelling dus $\Sigma F = 0$

hieruit volgt: $\Sigma F = 0 \rightarrow F_B + F_{app} = 0 \rightarrow F_B = F_{app} \rightarrow F_{app} = I l B$

De krachten zijn dus gelijk, het vermogen = $P = \frac{dW}{dt} = \frac{F_{app} dx}{dt} = v F_{app} = v I l B = \frac{v^2 B^2 l^2}{R} = \frac{\Delta V^2}{R}$

Dit is het vermogen gedissipeerd door de weerstand.

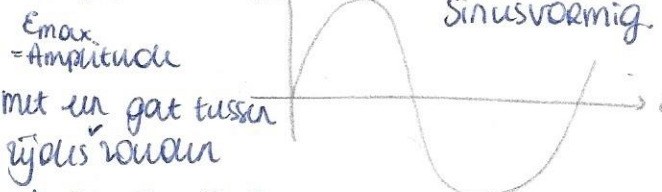
③ Wet van Lenz: de geïnduceerde stroom in een kring is in de richting die een magnetisch veld opwekt dat de verandering in magnetische flux doorheen het oppervlak tegengewerkt.

De stroom is zodanig dat hij de oorspronkelijke flux door het oppervlak in stand wilt houden, dus deze is in overeenkomst.

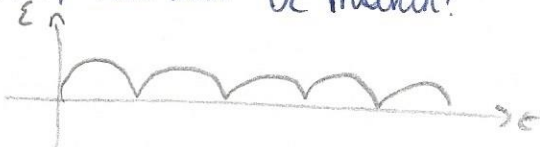
06/06/2016

Er wordt een kring vastgemaakt aan een cilinder. Deze cilinder zal mechanisch ronddraaien in het midden van een magnetisch veld. Aangezien de hoek tussen het oppervlak en het magnetisch veld constant zal veranderen, zal er veranderende Φ_m zijn en dus een geïnduceerde stroom. De 'brushes' liggen aan een gelijk kant en de stroom zal dus alterneren, de emf zal dus ook veranderen: AC.

$$\mathcal{E} = - N \frac{d\Phi_m}{dt} = - N A B \frac{d(\cos \omega t)}{dt} = N A B \omega \sin \omega t$$



Als de brushes aan tegenovergestelde tijden worden hubben, zou men DC maken:



met een gat tussen $\rightarrow$ om de 180° , keert systeem richting. Dit kan ook met meer gaten.

14/06/2017 Eddy currents

Als een metaal plaat beweegt door een magnetisch veld (dat er loodrecht op staat), dan zal er in het oppervlak een stroom geïnduceerd worden. Deze interne stromen worden wervelstromen genoemd. De magnetische kracht hierop zal tegenwerken en de plaat zal enorm afgeremd worden. Dit kan handig zijn om rem systemen te maken, maar kan ook lastig zijn als het remmen niet de bedoeling is.

Om de wervelstromen tegen te gaan, kan men de metaal platen 'knippen' zodat het niet 1 volle plaat is, maar erdie allemaal rupsjes, dan kunnen de stromen enkel binnen die rupsjes draaien en is het effect dus veel kleiner. Hier zal dus ook geen energieverlies plaatsvinden.

Hogefstuk 30

06/06/2014

In het voetsruk in in de tandenborstel zelf zijn er spoelen die bij het opladen over elkaar worden gelijgd. Om de tandenborstel op te laden, maakt men gebruik van wederzijdse inductie: $M = \frac{N_2 \Phi_{21}}{I_1}$. Het magnetisch veld door een spoel is $B = \mu_0 \frac{N_B}{L} I$.

De magnetische flux is $\Phi_{B1} = BA \rightarrow M = \frac{N_H \Phi_{B1}}{I_B} = \frac{N_H BA}{I} = \mu_0 \frac{N_H N_B A}{L}$

$$\mathcal{E} = -M \frac{dI}{dt} = -\mu_0 \frac{N_H N_B A}{L} \frac{dI}{dt}$$

→ deze opgewekte stroom in de spoel van de tandenborstel zal dan de batterij kunnen opladen.

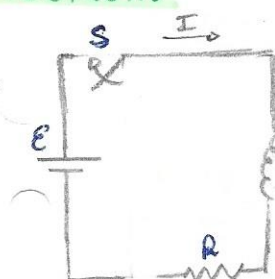
→ enkel afhankelijk van fysieke eigenschappen van de spoelen, dus

11/06/2017

Een spoel gaat op zichzelf ook aan inductantie doen, namelijk ook hier zal een verandering in flux ervoor zorgen dat een stroom wordt geïnduceerd die het systeem wilt behouden. Als de stroom afneemt, is er een verandering in flux en zal een stroom (in dezelfde zin) om die emf en flux te proberen behouden. Dit fenomeen noemt men zelfinductie. We kunnen een formule voor de zelfinductie L afleiden uit wederzijdse inductie: $L = \frac{N \Phi_B}{I}$, hiermee kan men ook de $\mathcal{E}$ vinden: $\mathcal{E} = -L \frac{dI}{dt}$

dus is $L = -\frac{\mathcal{E}_L}{dI/dt} \rightarrow \frac{1 \text{ V s}}{\text{A}} = 1 \text{ henry (H)}$ (lus anders nog een secundus?)

12/06/2018



In dergelijke kring zal de spoel de stroom ^{verandering} tegenwerken wegens zelfinductie
↳ back-emf.

De verandering in aangelagde spanning gebeurt geleidelijk.

Op $t=0$, zal stroom beginnen vloeien en zal een back-emf geïnduceerd worden. $\mathcal{E}_L = -L \frac{dI}{dt} < 0$

Met de regels van Kirchhoff kan men de stroom bepalen.

$$\mathcal{E} - L \frac{dI}{dt} - IR = 0 \rightarrow \text{stel } x = \frac{\mathcal{E}}{R} - I \rightarrow x + \frac{L}{R} \frac{dx}{dt} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{dx}{x} = -\frac{R}{L} dt \rightarrow \int_{x_0}^x \frac{dx}{x} = -\frac{R}{L} \int_0^t dt \rightarrow x = x_0 e^{-\frac{Rt}{L}} \text{ met } x_0 = \frac{\mathcal{E}}{R}$$

$$\text{Dus } I = \frac{\mathcal{E}}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}}) \text{ met } \tau = \frac{L}{R}$$

$$V_0 = L \frac{dI}{dt} + IR \Rightarrow \frac{dI}{V_0 - IR} = \frac{dt}{L} \Rightarrow \int_0^I \frac{dI}{V_0 - IR} = \int_0^t \frac{dt}{L} \Rightarrow -\frac{1}{R} \ln\left(\frac{V_0 - IR}{V_0}\right) = \frac{t}{L}$$

$$\Rightarrow I = \frac{V_0}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}}) \text{ met } \tau = \frac{L}{R}$$

Als men bron weghaakt → stroom verlaagt circuit → tegenactie die emf induceert → nog een stroom

$$IR + L \frac{dI}{dt} = 0 \quad \frac{dI}{I} = -\frac{dt}{\tau} \rightarrow I = \frac{\mathcal{E}}{R} e^{-\frac{t}{\tau}} = I_0 e^{-\frac{t}{\tau}}$$

open schakelaar: stroom wilt emf houden → doorslag.

12/06/2018

Harmonische beweging $\rightarrow$ massa aan een veer.

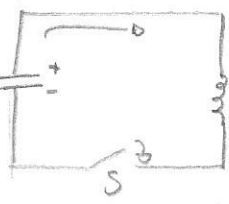
$F = -kx$. Om de bewegingsvergelijking te bepalen, gaat men eerst wat de functie voor x is om dan dan na te kijken met gekende formules.

We gokken $x = A \cos(\omega t + \phi)$ en uit $F = -kx$ en $ma = F \Rightarrow m \frac{d^2 x}{dt^2} + kx = 0$

$\rightarrow$ zie Giancoli 14.2
de functie kan men hiervoor invullen, waarbij we vinden dat deze vergelijking 0 is wanneer $(\omega^2 - \frac{k}{m}) = 0$, dus $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$, wat algemeen geweten is.

Hieruit kan men ook $f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$. $W = \int F dx = \int -kx dx = -\frac{1}{2} kx^2 \rightarrow U$

13/01/2020 stroom en lading in LC



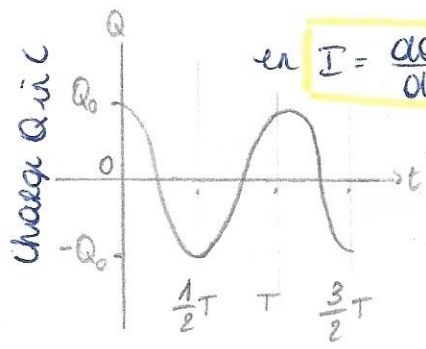
De schakelaar zal sluiten bij Q_{max} geladen condensator $\rightarrow$ C zal ontladen en de stroom door de kring zal door L gaan. Zonder weerstand in de draad zal energie constant oscilleren.

Behoud van energie lukt ons: $U = U_C + U_L = \frac{Q^2}{2C} + \frac{LI^2}{2}$ $\frac{1}{2} C (V^2) \sim \frac{1}{2} kx^2$ $\frac{1}{2} L I^2 \sim \frac{1}{2} mv^2$

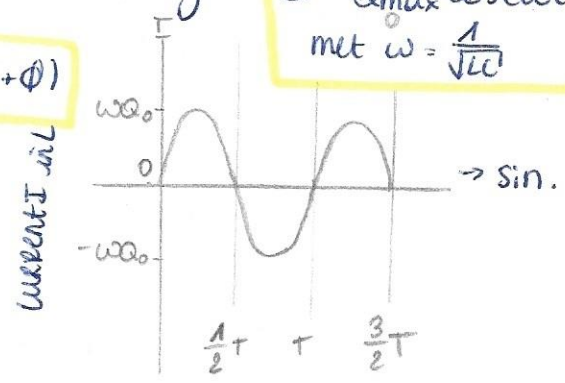
en totale energie blijft constant: $\frac{dU}{dt} = \frac{d}{dt} (U_C + U_L) = \frac{Q}{C} \frac{dQ}{dt} + LI \frac{dI}{dt} = 0$

en $I = \frac{dQ}{dt} \Rightarrow \frac{Q}{C} + L \frac{d^2 Q}{dt^2} = 0 \Rightarrow \frac{d^2 Q}{dt^2} = -\frac{Q}{LC}$

$\rightarrow$ dit is dezelfde vorm als de harmonische trilling $\rightarrow Q = Q_{max} \cos(\omega t + \phi)$ met $\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$



en $I = \frac{dQ}{dt} = -\omega Q_{max} \sin(\omega t + \phi)$



90° out of sync

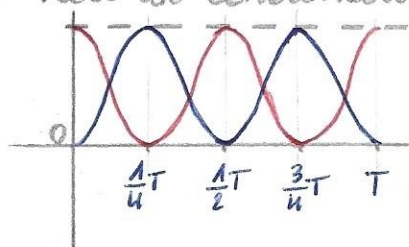
Energie in LC

$U_E = \frac{Q^2}{2C} = \frac{Q_0^2}{2C} \cos^2(\omega t + \phi)$

$U_B = \frac{LI^2}{2} = \frac{L\omega^2 Q_0^2}{2} \sin^2(\omega t + \phi)$

E-veld in condensator

$= \frac{Q_0^2}{2C} \sin^2(\omega t + \phi)$ M-veld in spoel



$\rightarrow$ 90° uit fase $I(t)$ tot $Q(t)$

RLC-kring

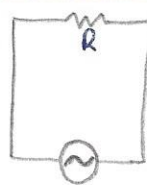
Als men in een LC kring een weerstand toevoegt, krijgt men een RLC kring. Deze weerstand zal voor een dumping van de harmonische trilling zorgen, er is dus energie verlies. In dit systeem is dus geen behoud van energie. $\rightarrow \frac{dU}{dt} = -I^2 R$

$\Rightarrow LI \frac{dI}{dt} + \frac{Q}{C} \frac{dQ}{dt} = -I^2 R \rightarrow L \frac{d^2 Q}{dt^2} + R \frac{dQ}{dt} + \frac{Q}{C} = 0$

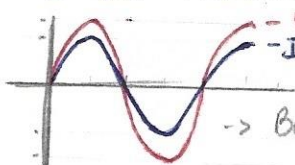
$\hookrightarrow Q = Q_0 e^{-\frac{Rt}{2L}} \cos \omega_d t$ met $\omega_d = \left[\frac{1}{LC} - \left(\frac{R}{2L} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$

Wisselstroomkrengen

Weerstand



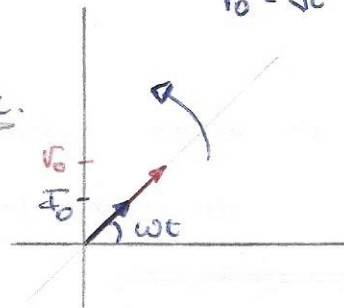
$$V = IR = RI_0 \sin \omega t = V_0 \sin \omega t$$



→ de spanning en stroom zijn in fase.

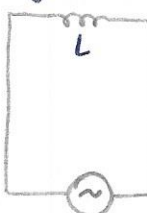
→ Belangrijkste dat ze in fase zijn.

$$\begin{aligned} P &= I^2 R \\ &= I_0^2 R \sin^2 \omega t \\ \bar{P} &= I_{\text{rms}} V_{\text{rms}} \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} I_0 &= \sqrt{2} I_{\text{rms}} \\ V_0 &= \sqrt{2} V_{\text{rms}} \end{aligned}$$

Zelfinductie in wisselstroomkring

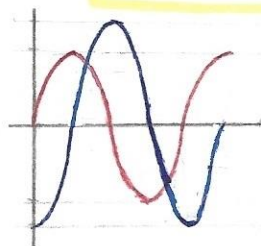


Regels van Kirchhoff: $\Delta V_L + \Delta V = 0 \Rightarrow \Delta V - L \frac{dI}{dt} = 0 \Rightarrow V_0 \sin \omega t = L \frac{dI}{dt}$

$$\Rightarrow dI = \frac{V_0}{L} \sin \omega t dt \Rightarrow I_L = \frac{V_0}{L} \int \sin \omega t dt = -\frac{V_0}{\omega L} \cos \omega t \quad \omega \omega t = -\sin \omega t - \frac{\pi}{2}$$

$$I_L = \frac{V_0}{\omega L} \sin(\omega t - \frac{\pi}{2}) \quad \text{met } I_0 = \frac{V_0}{\omega L}$$

De stroom loopt 90° achter op de spanning.



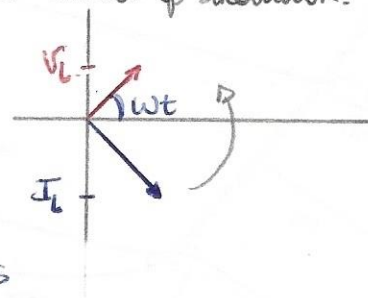
Inductieve reactantie

$$X_L = \omega L = 2\pi f L \quad \text{in } \Omega$$

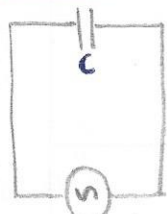
→ de weerstand die de spool biedt door de back-emf.

→ vergroot bij hogere frequenties

$$V_0 = I_0 X_L \rightarrow \text{voor max of rms waarden.}$$



Condensator



Regels van Kirchhoff: $\Delta V + \Delta V_C = 0 \Rightarrow \Delta V - \frac{q}{C} = 0$

$$V_0 \sin(\omega t) = \frac{q}{C} \rightarrow I_C = \frac{dq}{dt} = \omega C V_0 \cos(\omega t)$$

$$\cos(\omega t) = \sin(\omega t + \frac{\pi}{2}) = \sin(\frac{\pi}{2} - \omega t) \Rightarrow I_C = \omega C V_0 \sin(\omega t + \frac{\pi}{2}) \quad \text{met } I_0 = \omega C V_0$$

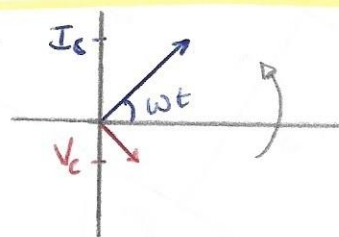
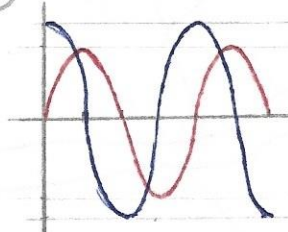
De stroom loopt 90° voor op de spanning van de capacitor.

capacitieve reactantie

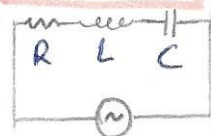
$$X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi f C}$$

→ Gaat afwisselend opladen en van potentialen veranderen etc.

$$V_0 = I_0 X_C \rightarrow \text{voor max of rms waarden}$$



RLC-kring



→ in serie, stroom is dus overal gelijk. → spanning hangt wel af $V = V_R + V_L + V_C$
 $V_0 \neq V_{R0} + V_{L0} + V_{C0}$ aangezien ze niet in dezelfde fase staan.

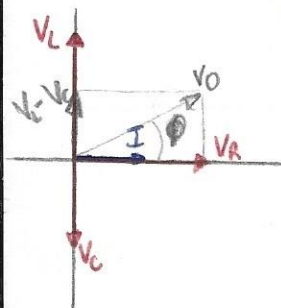
De impedantie wordt analoog aan de reactanties gedefinieerd.

$$V_{\text{rms}} = I_{\text{rms}} Z \quad \text{of} \quad V_0 = I_0 Z$$

$$\hookrightarrow V_0 = \sqrt{V_{R0}^2 + (V_{L0} - V_{C0})^2} \rightarrow \text{stelling Pythagoras.}$$

$$= I_0 \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2} \Rightarrow Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$$

$$\tan \phi = \frac{V_L - V_C}{V_R} = \frac{I_0 (X_L - X_C)}{I_0 R} = \frac{X_L - X_C}{R}$$



Vermogen

Oogenbruikelijh: $P = IV = I_0 \sin(\omega t - \phi) V_0 \sin(\omega t)$

$$= I_0 V_0 \sin(\omega t) \sin(\omega t - \phi)$$

$$P = I_0 V_0 (\underbrace{\sin^2(\omega t)}_{\text{gemiddelde?}} \cos(\phi) - \underbrace{\sin(\omega t) \cos(\omega t)}_0 \sin(\phi))$$

gemiddelde??
onduidelijke staps.

gemiddelde:

$$P = I_0 V_0 \frac{1}{2} \cos \phi^{1/2}$$

$$\rightarrow P = I_{\text{rms}} V_{\text{rms}} \cos \phi \quad \text{Arbeidsfactor}$$

Resonantie in een serie RLC

$$I_{\text{rms}} = \frac{V_{\text{rms}}}{R} = \frac{V_{\text{rms}}}{\sqrt{R^2 + (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2}}$$

$\rightarrow$ om naar ∞ te gaan

$$(\omega L - \frac{1}{\omega C}) = 0 \quad \leadsto \quad \omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

Resonantiehoeksnulheid,
 ρ

Resonantiefrequentie zal dus $f = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$

$\rightarrow$ Zie les voor rest, te mde hiervoor.

januari 2021

Probleem met wet van Ampère

Een verandering in elektrische flux zal een magnetisch veld opwekken. De wet van Ampère houdt enkel rekening met ingesloten stroom.

Als we er een integraal nemen over een draad met stroom I en een ontladende condensator (E -veld neemt af). Men zou volgens Ampère enkel kijken naar de stroom en niet de condensator, wat dus fout is. Maxwell heeft de formule aangepast om het wel te doen kloppen.

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 I_{in} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

Afleiding

$$Q = CV$$

$$\text{and } V = Ed$$

parallelle platencondensator.

$$C = \frac{\epsilon_0 A}{d}$$

$$Q = \frac{\epsilon_0 A}{d} Ed \Rightarrow Q = \epsilon_0 AE$$

$$\Rightarrow \frac{dQ}{dt} = \epsilon_0 A \frac{dE}{dt}$$

$$I = \frac{dQ}{dt}$$

$\Downarrow$

$$A \frac{dE}{dt} = \frac{d\Phi_E}{dt} \Rightarrow \Phi_E = AE$$

$$I = \epsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

wet van Ampère

$$I_{tot} = I_{in} + \epsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

$\Rightarrow$

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 I_{tot}$$

$$\Rightarrow \oint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 I_{in} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

Wetten van Maxwell

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{Q_{in}}{\epsilon_0}$$

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{A} = 0$$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \frac{d\Phi_B}{dt}$$

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

stuf iona straling

$$EM\text{-golven brengen energie over} \rightarrow U = U_E + U_B = \frac{\epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0}$$

$$\text{en met } \frac{E}{B} = c \text{ en } c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}} \rightarrow$$

$$U = \epsilon_0 E^2 - \frac{B^2}{\mu_0} = \sqrt{\frac{\epsilon_0}{\mu_0}} EB$$

Poyntingvector: energie per tijd en per oppervlakte.

$\hookrightarrow$ richting: voortplanting golf, grootte: energie door opp A in tijd dt

$$S = \frac{1}{A} \frac{dU}{dt} = \epsilon_0 c E^2 = \frac{c B^2}{\mu_0} = \frac{EB}{\mu_0}$$

$$\hookrightarrow \vec{S} = \frac{1}{\mu_0} (\vec{E} \times \vec{B})$$

$$dU = U_{av} \\ = (\epsilon_0 E^2) (A c dt)$$

impuls overgebracht door een golf $\rightarrow$ F op oppervlak: stralingsdruk.

impuls op perfect
absorberend opp.

$$\Delta p = \frac{\Delta U}{c}$$

$\downarrow$

stralingsdruk

$$P = \frac{F}{A} = \frac{1}{A} \frac{dp}{dt} = \frac{1}{cA} \frac{dU}{dt} = \frac{S}{c}$$

impuls op perfect
reflecterend opp.

$$\Delta p = \frac{2 \Delta U}{c}$$

$\downarrow$

stralingsdruk

$$P = \frac{2S}{c}$$

formules die niet in het uitgebreid formulairium staan

Hoofdstuk 27

(die in oefeningen zijn gebruikt)

geladen deeltje in magnetisch veld met snelheid v :

$$\vec{F} = m\vec{a}_c \Rightarrow qvB \sin 90^\circ = \frac{mv^2}{r} \Rightarrow qvB = \frac{mv^2}{r} \Rightarrow r = \frac{mv}{qB}$$

$$\omega = \frac{v}{r} = \frac{qB}{m}$$

$$\omega = 2\pi f \Rightarrow f = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{qB}{2\pi m}$$

Hoofdstuk 28

kracht die twee stroomvoerende geleiders op elkaar uitoefenen

$$\vec{F}_1 = I_1 \vec{L} \times \vec{B}_2 \Rightarrow F = I_1 L \left(\frac{\mu_0 I_2}{2\pi a} \right) \Rightarrow \vec{F} = L \frac{\mu_0 I_1 I_2}{2\pi a}$$

Bij wet van Ampere: $I = \oint \vec{J} \cdot d\vec{A} \Rightarrow \oint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \oint \vec{J} \cdot d\vec{A}$

Hoofdstuk 29

μ_0 zit hier vaak al in.

Bij magnetische susceptibiliteit χ : $\mu = \mu_0(1 + \chi) \Rightarrow B = \mu B_0 = (\chi + 1)B_0$

$\hookrightarrow$ staat bij elkaar wel op formulairium.

Hoofdstuk 30

RL-kring: $I = I_0(1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$ met $\tau = \frac{L}{R}$

resonantiefrequentie $= \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{1}{LC}}$ $\approx \omega$

LC-kring: $Q = Q_0 \cos(\omega t + \phi)$ met $\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$

$$I = \frac{dQ}{dt} = -\omega Q_0 \sin(\omega t + \phi)$$

gemiddeld vermogen geleverd door AC-bron: $P = I_{rms} V_{rms} \cos \phi$